



Государственный комитет
СССР
по делам изобретений
и открытий

О П И С А Н И Е ИЗОБРЕТЕНИЯ

К АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ

(61) Дополнительное к авт. свид-ву —
(22) Заявлено 07.05.79 (21) 2762289/24-07
с присоединением заявки № —
(23) Приоритет —
Опубликовано 15.06.81. Бюллетень № 22
Дата опубликования описания 15.06.81

(11) 838669

(51) М. Кл.³

G 05 F 1/44

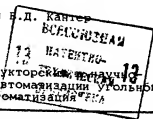
(53) УДК 621.316.
.722.1(088.8)

(72) Авторы
изобретения

М.М. Шиманович, А.А. Берзанный и Б.Д. Кантер

(71) Заявитель

Государственный проектно-конструкторский научно-исследовательский институт по автоматизации угольной промышленности "Гипроуглеавтоматизация" ГИИ



(54) СТАБИЛИЗАТОР ДЕЙСТВУЮЩЕГО ЗНАЧЕНИЯ
ПЕРЕМЕННОГО НАПРЯЖЕНИЯ

Изобретение относится к электро-технике и может быть использовано в цепях питания различной радиотехнической аппаратуры.

Известен стабилизатор действующего значения переменного напряжения, содержащий регулирующий элемент и блок управления, состоящий из измерительного элемента действующего значения напряжения, эталонного источника и узла сравнения [1].

Недостатками этого устройства являются низкое быстродействие преобразователей, использующих эффекты теплового воздействия, обусловленное тепловой инерцией чувствительного элемента, снижение надежности, вызванное усложнением электрических схем квадраторов при необходимости стабилизировать с удовлетворительной точностью (2-5%) напряжение, изменяющееся в широких пределах ($\pm 20\%$) в температурном диапазоне 1-40°C.

Наиболее близким техническим решением к изобретению является стабилизатор, ключевой регулятор, включенный между входными и выходными клеммами, к выходу которого подключен вход датчика среднего значения пульсации выпрямленного выходного

напряжения, выходом соединенного с первым входом суммирующего усилителя, второй вход которого подключен к источнику эталонного напряжения, а выход соединен с управляющим входом ключевого регулятора [2].

Недостатком данного стабилизатора является низкая точность стабилизации действующего значения выходного напряжения при синусоидальной форме входного напряжения.

Цель изобретения - увеличение точности стабилизации действующего значения выходного напряжения при синусоидальной форме входного напряжения.

Поставленная цель достигается тем, что в стабилизатор действующего значения переменного напряжения введен формирователь прямоугольных импульсов, амплитуда и длительность которых соответственно равны амплитуде и длительности импульсов входного напряжения, вход которого соединен с выходом ключевого регулятора, а выход - с третьим входом суммирующего усилителя.

Возможность получения удовлетворительного приближения к действующему

шему значению U_θ вытекает из следующих преобразований

$$U_\theta = \frac{U_m}{\sqrt{2\pi}} \sqrt{\pi - \theta + 0.5 \sin 2\theta} = \frac{U_m}{\sqrt{2}} \sqrt{1 - \frac{\theta - 0.5 \sin 2\theta}{\pi}} \quad (1)$$

где U_m — амплитуда входного напряжения, В;

θ — угол включения регулирующего элемента, рад.

Так как $(\theta - 0.5 \sin 2\theta)/\pi < 1$, то при разложении в ряд берем два члена

$$U_\theta = \frac{U_m}{\sqrt{2}} \left(\frac{\pi - \theta}{\pi} + \frac{\theta + 0.5 \sin 2\theta}{2\pi} \right) \quad (2)$$

В этом выражении первый член пропорционален среднему значению напряжения U_{cp} прямоугольных импульсов с амплитудой U_m и длительностью $\pi - \theta$, т.е. длительности импульса напряжения на нагрузке. Второй член (2) можно записать иначе

$$\frac{U_m}{\sqrt{2}} \frac{\theta + 0.5 \sin 2\theta}{2\pi} = \frac{U_m}{\sqrt{2}} \frac{\theta + \sin \theta \cos \theta}{2\pi}$$

Оценим погрешность замены $\sin \theta$ на θ в пределах $0 < \theta < \pi/2$.

Разность

$$\frac{U_m}{\sqrt{2}} \frac{\theta + \sin \theta \cos \theta}{2\pi} - \frac{U_m}{\sqrt{2}} \frac{\theta + \theta \cos \theta}{2\pi} = \frac{U_m}{\sqrt{2}} \frac{\sin \theta \cos \theta - \theta \cos \theta}{2\pi}$$

равна 0 при $\theta = 0$ и $\theta = \pi/2$ и не превосходит $0,016 U_m/\sqrt{2}$ при $0 < \theta < \pi/2$.

Таким образом, можно заменить второй член в (2) выражением

$$A = \frac{U_m}{\sqrt{2}} \frac{\theta + \theta \cos \theta}{2\pi}$$

Среднее значение выпрямленного напряжения

$$U_{cp} = \frac{U_m}{\pi} (1 + \cos \theta)$$

Среднее значение пульсаций выпрямленного выходного напряжения определяется

$$U_{cpn} = \frac{2}{\pi} \int_0^\theta U_{cp} d\theta = \frac{2}{\pi^2} U_m ((1 + \cos \theta) \theta)$$

Разделив это выражение на величину

$$U_{cp} = \frac{2}{\pi^2} U_m \theta + \cos \theta \quad \text{получим коэффициент пропорциональности}$$

коэффициент пропорциональности

$$K = \frac{\pi^2}{2\sqrt{2}} \frac{1}{\pi^2} = \frac{\pi}{4\sqrt{2}}$$

Следовательно, действующее значение выходного напряжения можно заменить суммой U_θ^*

$$U_\theta^* = \frac{U_{cpn}}{\sqrt{2}} + \frac{\pi}{4\sqrt{2}} U_{cp}$$

Диапазон изменения углов регулирования, требуемый для стабилизации действующего значения выходного напряжения, определяется величиной колебаний выходного напряжения (как правило, от +10 до -15% от номинальной величины входного напряжения), а также величиной падения напряжения в обмотках выходного трансформатора.

На чертеже представлена блок-схема стабилизатора.

Стабилизатор содержит ключевой регулятор 1, суммирующий усилитель 2, датчик 3 среднего значения пульсаций выпрямленного выходного напряжения стабилизатора, источник 4 эталонного напряжения, формирователь 5 прямоугольных импульсов с амплитудой и длительностью, равными соответственно амплитуде и длительности импульсов выходного напряжения стабилизатора.

Входное напряжение синусоидальной формы, например сетевое напряжение, подается на клеммы 6 и 7 стабилизатора. Выходное напряжение стабилизатора снимается с клемм 8 и 9. Для стабилизации выходного напряжения ключевым регулятором 1, например тиристором, устанавливается угол включения напряжения на нагрузку в каждом полупериоде входного напряжения. Управляющее воздействие на ключевой регулятор формируется суммирующим усилителем 2, в котором алгебраически суммируются следующие напряжения:

а) выходное напряжение датчика 3 среднего значения пульсаций выпрямленного выходного напряжения U_{cpn} с коэффициентом пропорциональности $K_1 = \pi/4\sqrt{2}$, подключенное к первому входу суммирующего усилителя (при этом датчик может быть выполнен, например, в виде диодного моста, выпрямляющего выходное напряжение стабилизатора, и другого диодного моста, соединенного с выходом первого через конденсатор, блокирующий постоянную составляющую напряжения); б) напряжение источника 4 эталонного напряжения, подключенного ко второму входу суммирующего усилителя;

в) среднее значение напряжения U_{cp} (с коэффициентом пропорциональности $K_2 = 1/\sqrt{2}$) прямоугольных импульсов формирователя 5, выполненного, например, с помощью триггера Шмидта. Выход формирователя 5 соединен с третьим входом суммирующего усилителя.

Таким образом, суммирующий усилитель вырабатывает сигнал рассогласования эталонного напряжения и напряжения

$$U_3^* = \frac{1}{\sqrt{2}} U_{срн} + \frac{\pi}{4\sqrt{2}} U_{срн}$$

При подаче управляющего воздействия на ключевой регулятор замыкается цепь обратной связи по величине U_3^* .

Стабилизатор настраивают таким образом, что при минимальной величине входного напряжения и максимальном токе в нагрузке угол включения ключевого регулятора близок к 0, тогда в нагрузку передается напряжение, имеющее синусоидальную форму. По мере увеличения входного напряжения или уменьшения тока в нагрузке растет величина рассогласования $U_3^* - U_{срн}$ на выходе суммирующего усилителя. Увеличение интенсивности сигнала рассогласования воздействует на ключевой регулятор таким образом, что угол включения последнего увеличивается, достигая величины $\theta_{max} = 1,8$ рад при максимальной величине входного напряжения и в режиме холостого хода. Увеличением угла включения ключевого регулятора компенсируется по действующему значению увеличение амплитуды входного сетевого напряжения. При этом выходное стабилизированное напряжение приобретает форму усеченной синусоиды.

В результате модуляции угла включения θ в функции от величины рассогласования эталонного напряжения и напряжения U_3^* сумма напряжений U_3^*

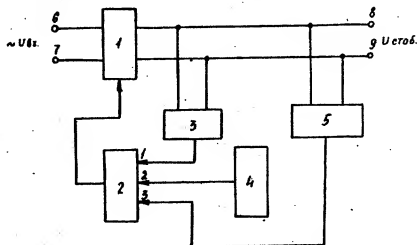
изменяется относительно мало при достаточно большом усилении в цепи обратной связи, тем самым стабилизируется действующее значение выходного напряжения на нагрузке.

Формула изобретения

Стабилизатор действующего значения переменного напряжения, содержащий ключевой регулятор, включенный между входными и выходными клеммами, к выходу которого подключен вход датчика среднего значения пульсации выпрямленного выходного напряжения, выходом соединенного с первым входом суммирующего усилителя, второй вход которого подключен к источнику эталонного напряжения, а выход соединен с управляющим входом ключевого регулятора, отличающийся тем, что, с целью увеличения точности стабилизации действующего значения выходного напряжения при синусоидальной форме входного напряжения, в него введен формирователь прямоугольных импульсов, амплитуда и длительность которых соответственно равны амплитуде и длительности импульсов выходного напряжения, вход которого соединен с выходом ключевого регулятора, а выход - с третьим входом суммирующего усилителя.

Источники информации, принятые во внимание при экспертизе
1. Рудницкий Б.Л. Измерение нестабильности электрических напряжений. М., "Советское радио", 1969, с. 62-114.

2. Авторское свидетельство СССР № 291189, кл. G 05 F 1/32, 1967.



ВНИИПИ Заказ 4445/72 Тираж 940 Подписное

филиал ППИ "Патент", г. Ужгород, ул. Проектная, 4